

Notas Sobre Correção de Algoritmos

José Bernardo Barros

Departamento de Informática
Universidade do Minho

1 Introdução

Um programa pode ser definido como um mecanismo (ou máquina) de transformação de informação. Escrever um programa é, por isso, relacionar as entradas e saídas de tal máquina.

Por exemplo, para calcular o factorial de um número podemos escrever os seguintes programas:

```
fact 0 = 1
fact (n+1) = (n+1) * (fact n)
```

```
f = 1;
while (n>0) {
  f = f*n;
  n = n-1;}
```

Esta definição é suficientemente abrangente para poder incluir vários paradigmas de programação. É aliás uma forma de distinguir entre os dois grandes grupos de linguagens de programação:

- Nas linguagens de programação **declarativas** a ênfase é posta na explicitação da relação existente entre as saídas (*output*) e as entradas (*input*). A forma como tal transformação é feita não está explicitada no programa; é antes uma característica de cada uma das linguagens em causa.
- Nas linguagens de programação **imperativas** um programa descreve as transformações a que a informação de entrada é sujeita até ser transformada na informação de saída. Não é por isso geralmente fácil determinar a relação existente entre os estados iniciais e finais da informação.

Uma das desvantagens da programação imperativa é a fraca ligação que existe entre os programas (vistos como sequências de instruções) e as suas especificações (vistas como a relação que existe entre os *inputs* e os *outputs*).

Daí que sejam necessários mecanismos exteriores às linguagens de programação imperativa nos quais seja possível expressar essa ligação bem como provar que um dado programa satisfaz uma dada especificação.

Nestas notas apresenta-se, de uma forma muito introdutória, um desses mecanismos – *triplos de Hoare*. Veremos como estes podem ser usados para provar a correção de um

algoritmo face a uma dada especificação. Veremos ainda, se bem que de uma forma muito breve, como tal formalismo pode ser usado para derivar um algoritmo a partir de uma dada especificação.

A grande fonte de inspiração deste documento é a parte inicial de um curso leccionado por Mike Gordon [2] na Universidade de Cambridge e disponível a partir da página do autor (<http://www.cl.cam.ac.uk/~mjc/>)

2 Programas

Uma das características mais importantes das linguagens imperativas é a existência de **estado**. Uma visão simplista do estado de um programa é como o conjunto de variáveis a que o programa pode aceder.

Em cada estado, a cada variável está associado um valor. Podemos por isso pensar no estado como uma função que a cada variável o seu valor. Se s for um estado e v for uma das suas variáveis, é costume representar-se por $\llbracket v \rrbracket_s$ o valor de v no estado s .

Esta função, que associa a cada variável o seu valor num dado estado, pode ser generalizada para fazer corresponder a cada expressão o seu valor num dado estado. Por exemplo, se $\llbracket x \rrbracket_s = 3$ e $\llbracket y \rrbracket_s = 4$ então

- $\llbracket x + (y * x) \rrbracket_s = \llbracket x \rrbracket_s + (\llbracket y \rrbracket_s * \llbracket x \rrbracket_s) = 15$
- $\llbracket x+1 = y \rrbracket_s = \text{True}$

Tentar descrever o comportamento de um programa, usando para isso os valores das suas variáveis, é difícil pois estes valores vão evoluindo ao longo da sua execução.

A linguagem de programação que vamos apresentar é muito simples. Tem no entanto os ingredientes necessários à análise de um conjunto razoável de problemas.

Tomando como base um conjunto V de variáveis de estado, e as operações usuais sobre os valores dessas variáveis, a sintaxe de tal linguagem de programação pode ser descrita por:

```
<programa> ::= V = <exp>
           <programa> ; <programa>
           if <cond> <programa>
           if <cond> <programa> else <programa>
           while <cond> { <programa> }
```

3 Especificações

A correcção de um programa está estritamente relacionada com a sua especificação. Por outras palavras, não se pode afirmar que um programa está ou não correcto: um programa que ordene um vector de inteiros por ordem crescente está correcto se for essa a sua especificação; o mesmo programa está incorrecto se a especificação for *inicializar o vector com zeros*.

Para especificar um programa vamos usar dois predicados:

- a **pré-condição** que estabelece as condições em que o programa deve funcionar;
- a **pós-condição** que estabelece aquilo que deve acontecer após a execução do programa.

Assim sendo, dados

- Um programa S
- Dois predicados P e Q

escrevemos

$$\{ P \} S \{ Q \}$$

com o seguinte significado:

1. Desde que P seja válido, o programa S termina
2. Se P for válido, Q é válido após a execução de S .

Se se verificar apenas a segunda das condições dizemos que o programa S está **parcialmente correcto** em relação à especificação.

Vejam os em primeiro lugar alguns exemplos de especificações de problemas simples e bem conhecidos.

Exemplo 1 (swap) Para especificarmos o programa que troca os valores das variáveis x e y podemos *tentar* a seguinte especificação.

Pré-condição: $True$
Pós-condição: $x = y \wedge y = x$

Dois notas sobre esta especificação:

- a pré-condição $True$ significa que não há quaisquer restrições ao funcionamento do programa;
- a pós-condição apresentada é uma forma rebuscada de dizer que no final os valores das variáveis x e y são iguais. O que não era de todo o que tínhamos em mente.

Este exemplo mostra que por vezes a especificação de um problema precisa de relacionar valores de variáveis antes e depois da execução do programa. Há muitas formas de lidar com este requisito. Aquela que vamos adoptar é a de, sempre que necessário, fixar os valores iniciais das variáveis. Assim, a especificação do programa que troca os valores das variáveis x e y é:

Pré-condição: $x = x_0 \wedge y = y_0$
Pós-condição: $x = y_0 \wedge y = x_0$

Exemplo 2 (produto) Para especificarmos um programa que calcula o produto de dois inteiros, devemos não só dizer quais os inteiros a multiplicar mas onde esse resultado será colocado. Teremos por exemplo

Pré-condição: $x = x_0 \wedge y = y_0 \geq 0$

Pós-condição: $m = x_0 * y_0$

que pode ser lido como *calcular o produto dos valores iniciais de x e y colocando o resultado na variável m*. Note-se que esta especificação é omissa quanto ao que acontece com as variáveis x e y. Podemos por isso ter programas correctos em relação a esta especificação que modificam ou não o valor de alguma destas variáveis.

Exemplo 3 (mod) A especificação seguinte estabelece os requisitos de um programa que coloca em m o resto da divisão inteira entre os valores iniciais das variáveis x e y.

Pré-condição: $x = x_0 > 0 \wedge y = y_0 \geq 0$

Pós-condição: $0 \leq m < y_0 \wedge \exists_{d \geq 0} d * y_0 + m = x_0$

Exemplo 4 (div) A especificação seguinte estabelece os requisitos de um programa que coloca em d o resultado da divisão inteira entre os valores iniciais das variáveis x e y.

Pré-condição: $x = x_0 > 0 \wedge y = y_0 \geq 0$

Pós-condição: $d \geq 0 \wedge \exists_{0 \leq m < y_0} d * y_0 + m = x_0$

Exemplo 5 (divmod) A especificação seguinte estabelece os requisitos de um programa que coloca em d o resultado da divisão inteira entre os valores iniciais das variáveis x e y e em m o resto dessa divisão.

Pré-condição: $x = x_0 > 0 \wedge y = y_0 \geq 0$

Pós-condição: $0 \leq m < y_0 \wedge d \geq 0 \wedge d * y_0 + m = x_0$

Exemplo 6 (procura) Consideremos o problema de procurar um dado valor (x) num vector ordenado (v[] da posição a a b). A especificação deste problema pode ser feita com os seguintes predicados:

Pré-condição: $(\forall_{a \leq i \leq b} . v[i] = v_i) \wedge (\forall_{a \leq i < b} . v_i \leq v_{i+1})$

Pós-condição: $(\forall_{a \leq i \leq b} . v[i] = v_i) \wedge ((\exists_{a \leq i \leq b} . v_i = x) \Rightarrow v[p] = x)$

Vejamos com mais detalhe cada uma das conjunções acima.

Na pré-condição, o primeiro termo serve para fixarmos os valores iniciais do vector. Este mesmo termo aparece na pós-condição, obrigando por isso que os valores do vector não sejam alterados.

O segundo termo da conjunção afirma que o vector está ordenado. Uma formulação alternativa seria

$$\forall_{a \leq i, j \leq b} . i \leq j \Rightarrow v_i \leq v_j$$

Finalmente o segundo termo da pós-condição afirma que, se existir um elemento do vector igual a x, então o valor da componente índice p tem esse valor x.

Note-se que não se especifica qual será o valor de p no caso de o valor que procuramos não ocorrer no vector.

4 Correção

Para cada um dos construtores de programas vistos na secção 2 vamos apresentar regras de prova da correcção de programas que envolvam essas construções.

4.1 Restrição das Especificações

Convém notar a semelhança que existe entre a correcção parcial e a implicação de predicados.

- Quando, para dois predicados P e Q dizemos que $P \Rightarrow Q$ queremos dizer que se P é válido Q também é. Dizemos ainda que P é mais forte (ou mais restritivo) do que Q .
- Por seu lado, quando dizemos que $\{P\} S \{Q\}$ queremos dizer que se P for válido Q também o será, *depois da execução de S*.

Daqui, e da transitividade da implicação, podemos desde já enunciar duas regras de correcção, que dizem respeito à restrição de uma especificação.

Fortalecimento da pré-condição Se um programa S funciona em determinadas condições iniciais P , ele continuará a funcionar em condições mais restritivas.

$$\frac{R \Rightarrow P \quad \{P\} S \{Q\}}{\{R\} S \{Q\}} \quad (\text{Fort})$$

Enfraquecimento da pós-condição Se um programa S garante que alguma propriedade Q é válida, garantirá que qualquer condição menos restritiva também é válida.

$$\frac{\{P\} S \{Q\} \quad Q \Rightarrow R}{\{P\} S \{R\}} \quad (\text{Enfrac})$$

Estas duas regras podem ser resumidas numa só que traduz a restrição de especificações.

$$\frac{P \Rightarrow P' \quad \{P'\} S \{Q'\} \quad Q' \Rightarrow Q}{\{P\} S \{Q\}} \quad (\text{Restr})$$

4.2 Atribuição

A operação fundamental de qualquer linguagem de programação imperativa é a atribuição de um valor a uma variável. A seguinte regra de correcção traduz o significado da execução de uma atribuição.

Atribuição–1

$$\frac{}{\{P[x \setminus E]\} x = E \{P\}} \quad (\text{Atrib1})$$

Quando escrevemos $P[x \setminus E]$ significamos *substituir todas as ocorrências (livres) da variável x pela expressão E* . Assim por exemplo,

- $(x + y)[x \setminus x - y]$ é a expressão $(x - y) + y$

•

$$(x + \sum_{y=0}^n y^2)[y \setminus y + 1]$$

é a expressão $x + \sum_{y=0}^n y^2$ (uma vez que a variável y não está livre).

É de realçar que esta regra nos permite determinar qual é a restrição menos forte que devemos fazer para obter um dado resultado após uma atribuição.

Conjugando esta regra com a do fortalecimento da pré-condição permite-nos escrever uma regra de aplicação mais usual.

Atribuição-2

$$\frac{P \Rightarrow (Q[x \setminus E])}{\{P\} x = E \{Q\}} \quad (\text{Atrib2})$$

4.3 Sequenciação

Uma outra construção fundamental de programas é a de sequenciação: executar um programa após outro. A regra de correcção associada a esta construção deve espelhar que o segundo programa deve ter como entrada (i.e., pré-condição) a saída (i.e., pós-condição) do primeiro.

Sequência

$$\frac{\{P\} S_1 \{R\} \quad \{R\} S_2 \{Q\}}{\{P\} S_1 ; S_2 \{Q\}} \quad (;)$$

Exemplo 7 Vamos provar que o seguinte algoritmo troca os valores das variáveis x e y .

```
x = x + y ;
y = x - y ;
x = x - y
```

A especificação deste problema foi apresentada no Exemplo 1 da página 3.

Usando a correcção da sequenciação, temos de encontrar predicados R_1 e R_2 tais que:

$$\begin{aligned} & \{x = x_0 \wedge y = y_0\} \\ & \mathbf{x} = \mathbf{x} + \mathbf{y} \\ & \{R_2\} \\ & \mathbf{y} = \mathbf{x} - \mathbf{y} \\ & \{R_1\} \\ & \mathbf{x} = \mathbf{x} - \mathbf{y} \\ & \{x = y_0 \wedge y = x_0\} \end{aligned}$$

O cálculo dos predicados R_1 e R_2 é feito, por essa ordem usando a primeira regra apresentada para a atribuição. Assim teremos:

$$\begin{aligned} \bullet \quad R_1 &= (x = y_0 \wedge y = x_0)[\mathbf{x} \setminus \mathbf{x} - \mathbf{y}] \\ &= \mathbf{x} - \mathbf{y} = y_0 \wedge \mathbf{y} = x_0 \end{aligned}$$

- $$\begin{aligned}
R_2 &= R_1[y \setminus x - y] \\
&= (x - y = y_0 \wedge y = x_0)[y \setminus x - y] \\
&= x - (x - y) = y_0 \wedge x - y = x_0 \\
&= y = y_0 \wedge x - y = x_0
\end{aligned}$$

Para completarmos a prova vamos usar a segunda das regras apresentadas para a atribuição. Temos então de provar que:

$$(x = x_0 \wedge y = y_0) \Rightarrow R_2[x \setminus x + y]$$

Comecemos por simplificar o conseqüente desta implicação.

$$\begin{aligned}
R_2[x \setminus x + y] &= (y = y_0 \wedge x - y = x_0)[x \setminus x + y] \\
&= y = y_0 \wedge (x + y) - y = x_0 \\
&= y = y_0 \wedge x = x_0
\end{aligned}$$

Que não é mais do que o antecedente, e por isso a implicação é válida.

Exemplo 8 Uma forma mais habitual de resolver o mesmo problema (da troca dos valores de duas variáveis) passa por usar uma terceira para armazenar temporariamente o valor de uma delas.

$$\begin{aligned}
z &= x ; \\
x &= y ; \\
y &= z
\end{aligned}$$

Usando a correcção da sequenciação, temos de encontrar predicados R_1 e R_2 tais que:

$$\begin{aligned}
&\{ x = x_0 \wedge y = y_0 \} \\
&z = x \\
&\{ R_2 \} \\
&x = y \\
&\{ R_1 \} \\
&y = z \\
&\{ x = y_0 \wedge y = x_0 \}
\end{aligned}$$

Donde vem:

- $$\begin{aligned}
R_1 &= (x = y_0 \wedge y = x_0)[y \setminus z] \\
&= x = y_0 \wedge z = x_0
\end{aligned}$$
- $$\begin{aligned}
R_2 &= R_1[x \setminus y] \\
&= (x = y_0 \wedge z = x_0)[x \setminus y] \\
&= y = y_0 \wedge z = x_0
\end{aligned}$$

Para completarmos a prova vamos usar a segunda das regras apresentadas para a atribuição. Temos então de provar que:

$$(x = x_0 \wedge y = y_0) \Rightarrow R_2[z \setminus x]$$

Comecemos por simplificar o conseqüente desta implicação.

$$\begin{aligned}
R_2[z \setminus x] &= (y = y_0 \wedge z = x_0)[z \setminus x] \\
&= y = y_0 \wedge x = x_0
\end{aligned}$$

Que não é mais do que o antecedente, e por isso a implicação é válida.

Como podemos ver pelos exemplos apresentados, a aplicação da regra da sequenciação, quando os comandos envolvidos são atribuições, traduz-se por aplicar sucessivamente

a regra da atribuição pela ordem inversa à que aparecem na sequência. Daí que, na prática, seja mais útil a seguinte regra composta.

$$\frac{\{P\} S_1; \dots; S_n \{Q[x \setminus E]\}}{\{R\} S_1; \dots; S_n; x = E \{Q\}} \quad (\text{SeqAtr})$$

4.4 Condicionais

A correcção de programas que envolvam condicionais é dada pela seguinte regra.

Condicional

$$\frac{\{P \wedge c\} S_1 \{Q\} \quad \{P \wedge \neg c\} S_2 \{Q\}}{\{P\} \text{if } c S_1 \text{ else } S_2 \{Q\}} \quad (\text{ifThenElse})$$

Que traduz o significado intuitivo da construção `if c S1 else S2`: partindo de P , a pós-condição Q pode ser atingida executando um de dois comandos:

- S_1 no caso da condição ser verdadeira
- S_2 no caso da condição ser falsa

Exemplo 9 Vamos provar que o seguinte algoritmo coloca em M o máximo entre os valores das variáveis x e y .

```
if (x > y)
  M = x ;
else
  M = y ;
```

A especificação informal feita acima pode ser feita usando os seguintes predicados.

Pré-condição: $x = x_0 \wedge y = y_0$
Pós-condição: $M = \max(x_0, y_0)$

Usando a correcção dos condicionais, podemos anotar o algoritmo acima com os seguintes predicados.

```
{ x = x0 ∧ y = y0 }
if (x > y)
  1 [ { x > y ∧ x = x0 ∧ y = y0 }
     M = x
     { M = max(x0, y0) }
else
  2 [ { x ≤ y ∧ x = x0 ∧ y = y0 }
     M = y
     { M = max(x0, y0) }
```

Vamos então usar a regra da atribuição para concluir a prova. Para isso temos de mostrar a validade das seguintes implicações

1. $(x > y \wedge x = x_0 \wedge y = y_0) \Rightarrow (M = \max(x_0, y_0))[M \setminus x]$
 $\Rightarrow x = \max(x_0, y_0)$

$$2. \quad (x \leq y \wedge x = x_0 \wedge y = y_0) \Rightarrow (M = \max(x_0, y_0)) [M \setminus y] \\ \Rightarrow y = \max(x_0, y_0)$$

Que são consequência da definição do máximo entre dois números.

Em muitas linguagens de programação existe ainda a possibilidade de definir condicionais só com uma alternativa. A regra associada a esta construção pode ser derivada da anterior se notarmos que em caso de falha não é executado qualquer comando. Teremos então:

Condicional-2

$$\frac{\{P \wedge c\} S \{Q\} \quad (P \wedge \neg c) \Rightarrow Q}{\{P\} \text{ if } c S \{Q\}} \quad (\text{ifThen})$$

4.5 Ciclos

Por uma questão de simplicidade vamos usar apenas uma forma de ciclos, correspondente ao que em C se codifica com um `while`.

Para provarmos a correcção do programa da forma

`while b S`

vamos precisar de encontrar duas expressões:

Invariante do ciclo que é um predicado que vai traduzir o processo usado na obtenção do resultado, i.e., é um predicado que teremos de provar que é verdadeiro antes de cada iteração do ciclo e que no final do ciclo (i.e., quando a condição do ciclo é falsa) nos garante que a pós-condição é alcançada.

Variante do ciclo que é uma expressão inteira e não negativa e que decresce em cada iteração do ciclo. Daí que nos permita mostrar que o ciclo termina.

A regra de correcção fundamental para os ciclos é:

Ciclo-1

$$\frac{I \wedge c \Rightarrow V \geq 0 \quad \{I \wedge c \wedge V = v_0\} S \{I \wedge V < v_0\}}{\{I\} \text{ while } c S \{I \wedge \neg c\}} \quad (\text{while-1})$$

A premissa desta regra, por razões práticas é normalmente dividida em duas correspondentes à correcção parcial e à terminação de um ciclo.

Ciclo-2

$$\frac{\{I \wedge c\} S \{I\} \quad I \wedge c \Rightarrow V \geq 0 \quad \{I \wedge c \wedge V = v_0\} S \{V < v_0\}}{\{I\} \text{ while } c S \{I \wedge \neg c\}} \quad (\text{while-2})$$

Podemos ainda usar as regras de restrição das especificações para derivar a seguinte regra de correcção de um ciclo.

Ciclo-3

$$\frac{P \Rightarrow I \quad I \wedge c \Rightarrow (V \geq 0) \quad \{I \wedge c\} \quad (I \wedge \neg c) \Rightarrow Q \quad \{I \wedge c \wedge V = v_0\}}{\{P\} \text{ while } c \text{ S } \{Q\}} \quad \text{(while-3)}$$

Vejamos então quais as premissas a provar quando queremos mostrar a validade de um ciclo:

1. **P ⇒ I**: Antes da execução do ciclo, o invariante é verdadeiro.
2. **I ∧ c ⇒ (V ≥ 0)**: antes de cada iteração o variante é não negativo.
3. **{I ∧ c} S {I}**: Assumindo que o invariante é válido antes de uma iteração do ciclo, ele continua válido depois dessa iteração.
4. **(I ∧ ¬c) ⇒ Q**: Quando o ciclo termina a pós-condição é estabelecida.
5. **{I ∧ c ∧ V = v₀} S {V < v₀}**: Por cada iteração, o valor do variante decresce.

Exemplo 10 Consideremos o seguinte programa que multiplica dois números inteiros por somas sucessivas:

```

1   m = 0; d = y;
2   while (d>0) {
3       m = m + x; d = d-1;
4   }
```

Podemos, *à posteriori*, tentar caracterizar este programa pela seguinte especificação:

Pré-condição: $x = x_0 \wedge y = y_0 \geq 0$
Pós-condição: $m = x_0 * y_0$

Para tentarmos descobrir o variante e invariante deste ciclo, vamos *experimental* o programa acima para um valor inicial do estado das suas variáveis (por exemplo, para $x = x_0 = 11$ e $y = y_0 = 6$).

| Linha | x | y | d | m |
|-------|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 11 | 6 | ? | ? |
| 2 | 11 | 6 | 6 | 0 |
| 3 | 11 | 6 | 6 | 0 |
| 2 | 11 | 6 | 5 | 11 |
| 3 | 11 | 6 | 5 | 11 |
| 2 | 11 | 6 | 4 | 22 |
| 3 | 11 | 6 | 4 | 22 |
| 2 | 11 | 6 | 3 | 33 |
| 3 | 11 | 6 | 3 | 33 |
| 2 | 11 | 6 | 3 | 33 |
| ... | ... | ... | ... | ... |
| 2 | 11 | 6 | 1 | 55 |
| 3 | 11 | 6 | 1 | 55 |
| 2 | 11 | 6 | 0 | 66 |
| 4 | 11 | 6 | 0 | 66 |

A análise deste comportamento (particularmente o do estado antes de executar cada instância da linha 2) evidencia algumas propriedades que nos podem ajudar a tentar encontrar o variante e invariante necessários:

- Os valores de x e de y permanecem inalterados.
- O valor de d decresce sempre sem nunca se tornar negativo.
- O valor de m cresce proporcionalmente ao decréscimo de d .

Ajudados por estas observações, podemos formular o seguinte

$$\begin{aligned} I &\doteq x_0 * d + m = x_0 * y_0 \\ V &\doteq d \end{aligned}$$

Veremos que o predicado I acima não é suficiente para provar a correcção; mas vamos usá-lo como primeira aproximação.

Usando as regras apresentadas, aquilo que temos de mostrar é:

1. $(x = x_0 \wedge y = y_0 \geq 0) \Rightarrow (I[m \setminus 0, d \setminus y])$
2. $(I \wedge d > 0 \wedge 0 \leq V = v_0) \Rightarrow ((I \wedge 0 \leq V < v_0)[m \setminus m + x, d \setminus d - 1])$
3. $(I \wedge \neg(d > 0)) \Rightarrow (m = x_0 * y_0)$

.....

5 Anotações

Ao longo dos exemplos acima fomos nos apercebendo da necessidade de entremear predicados (que explicitam algumas propriedades) no código do programa. Estes predicados ou **anotações** são usados desde os primórdios das Ciências da Computação (c.f. Cliff Jones [4]) e podem de alguma forma sintetizar o primeiro passo de um método de verificação formal da correcção de um programa.

Vamos adoptar a seguinte disciplina de anotação. Para além das anotações correspondentes à pré e pós condições (no início e fim do programa),

- usaremos uma anotação antes de qualquer comando que não seja uma atribuição;
- usaremos uma anotação imediatamente a seguir à condição de um ciclo.

No caso dos ciclos, e de forma a tratar a sua terminação, anotaremos ainda cada ciclo com o respectivo variante.

Por exemplo, no programa do Exemplo 10, o programa seria anotado nos seguintes pontos.

```
{ anotação 1 }
m = 0; d = y;
{ anotação 2 }
while (d>0)
{ anotação 3 }[Variante]
  {
    m = m + x; d = d-1
  }
{ anotação 4 }
```

Como veremos à frente, a partir destes programas anotados, é possível gerar (automaticamente) as condições a verificar para provar a correcção do programa face à sua especificação.

5.1 Cálculo das condições de verificação

Vejam os então como é que a partir de um programa anotado se podem gerar tais condições. Para isso, vamos enumerar as várias construções da nossa linguagem e mostrar quais as condições associadas.

5.1.1 Atribuição

Ao programa anotado (composto por uma única instrução)

$$\{A_1\} \quad x=E \quad \{A_2\}$$

corresponde a única condição de verificação

1. $A_1 \Rightarrow (A_2[x \setminus E])$

5.1.2 Sequência

Dado um programa anotado que é uma sequência de instruções, dois casos são possíveis:

- a última instrução é uma atribuição (e nesse caso não é precedida por nenhuma anotação). Então, as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1\} \quad S_1 \quad \cdots \quad S_n; \quad x=E \quad \{A_2\}$$

são as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1\} \quad S_1 \quad \cdots \quad S_n; \quad \{A_2[x \setminus E]\}$$

- a última instrução não é uma atribuição (e por isso mesmo é precedida por uma anotação). Então, as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1\} \quad S_1 \quad \cdots \quad S_n; \quad \{A_2\} \quad S_{n+1} \quad \{A_3\}$$

são

1. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1\} \quad S_1 \quad \cdots \quad S_n \quad \{A_2\}$$

2. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_2\} \quad S_{n+1} \quad \{A_3\}$$

5.1.3 Condicionais

- As condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1\} \text{ if } c \text{ } S_1 \text{ else } S_2 \{A_2\}$$

são

1. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1 \wedge c\} \text{ } S_1 \text{ } \{A_2\}$$

2. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1 \wedge \neg c\} \text{ } S_2 \text{ } \{A_2\}$$

- As condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1\} \text{ if } c \text{ } S \{A_2\}$$

são

1. $(A_1 \wedge \neg c) \Rightarrow A_2$

2. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_1 \wedge c\} \text{ } S_1 \text{ } \{A_2\}$$

5.1.4 Ciclos

As condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\begin{array}{l} \{A_1\} \\ \text{while } c \\ \{A_2\}[V] \\ \quad S \\ \{A_3\} \end{array}$$

são

1. $A_1 \Rightarrow A_2$

2. $(A_2 \wedge c) \Rightarrow V > 0$

3. $(A_2 \wedge \neg c) \Rightarrow A_3$

4. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{A_2 \wedge c \wedge V = v_0\} \text{ } S \text{ } \{A_2 \wedge V < v_0\}$$

5.2 Exponenciação inteira

Para calcular a potência positiva de um número podemos usar um algoritmo semelhante ao que foi apresentado para multiplicar dois números naturais por somas sucessivas. Para cumprirmos os requisitos da especificação

Pré-condição: $a = a_0 \wedge b = b_0 > 0$
Pós-condição: $p = a_0^{b_0}$

vamos usar o seguinte programa.

```
p=1;
while (b>0) {
    p = p * a;
    b = b - 1}
```

Para isso vamos usar como invariante I e variante V os seguintes

$$I \doteq p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0$$

$$V \doteq b$$

Com estes ingredientes podemos então escrever o seguinte programa anotado.

```
{ a = a_0 \wedge b = b_0 > 0 }
p=1;
{ a = a_0 \wedge b = b_0 > 0 \wedge p = 1 }
while (b>0)
    { p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0 }[b]
    p = p * a;
    b = b - 1
{ p = a_0^{b_0} }
```

A partir daqui podemos gerar as seguintes condições de verificação.

1. $(a = a_0 \wedge b = b_0 > 0) \Rightarrow (a = a_0 \wedge b = b_0 > 0 \wedge 1 = 1)$
2. $(a = a_0 \wedge b = b_0 > 0 \wedge p = 1) \Rightarrow (p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0)$
3. $(p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0 \wedge (b > 0)) \Rightarrow (b > 0)$
4. $(p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0 \wedge (b \leq 0)) \Rightarrow (p = a_0^{b_0})$
5. as condições de verificação associadas ao programa anotado

$$\{ p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0 \wedge (b > 0) \wedge (b = v_0) \}$$

$$p = p * a; b = b - 1$$

$$\{ p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0 \wedge (b < v_0) \}$$

que por sua vez corresponde à condição

$$(a) \quad (p = a_0^{b_0-b} \wedge a = a_0 \wedge b \geq 0 \wedge (b > 0) \wedge (b = v_0))$$

$$\Rightarrow (p * a = a_0^{b_0-(b-1)} \wedge a = a_0 \wedge b - 1 \geq 0 \wedge (b - 1 < v_0))$$

5.3 Algoritmo de Euclides

O algoritmo seguinte calcula o máximo divisor comum entre dois números inteiros positivos (mdc)

```
while (a != b)
  if (a < b)
    b = b-a;
  else
    a = a-b;
```

A especificação informal feita acima pode ser feita usando os seguintes predicados.

Pré-condição: $a = a_0 > 0 \wedge b = b_0 > 0$

Pós-condição: $a = mdc(a_0, b_0)$

Para provarmos a correcção deste algoritmo vamos usar como invariante o seguinte predicado:

$$I \doteq mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0$$

Vamos ainda usar o seguinte teorema (de Euclides)

$$mdc(x, y) = mdc(x + y, y) = mdc(x, x + y)$$

Como variante vamos usar a expressão $V \doteq |a - b|$

Usando as regras apresentadas, podemos anotar o algoritmo acima.

```
{ a = a_0 > 0 ∧ b = b_0 > 0 }
while (a != b)
  { mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) ∧ a > 0 ∧ b > 0 } || a - b ||
  if (a < b)
    b = b-a;
  else
    a = a-b;
{ a = mdc(a_0, b_0) }
```

Dando origem às seguintes condições de verificação:

1. $(a = a_0 > 0 \wedge b = b_0 > 0) \Rightarrow (mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0)$
2. $((mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0) \wedge (a \neq b)) \Rightarrow |a - b| > 0$
3. $((mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0) \wedge \neg(a \neq b)) \Rightarrow (a = mdc(a_0, b_0))$
4. as condições de verificação associadas ao programa anotado

```
{ (mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) ∧ a > 0 ∧ b > 0) ∧ (a = b) ∧ |a - b| = v_0 }
  if (a < b)
    b = b-a;
  else
    a = a-b;
{ ((mdc(a, b) = mdc(a_0, b_0) ∧ a > 0 ∧ b > 0) ∧ |a - b| < v_0 }
```

que correspondem às condições de verificação de

- (a) $\{ (\text{mdc}(a, b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0) \wedge (a \neq b) \wedge |a - b| = v_0 \wedge (a < b) \}$
 $b = b - a;$
 $\{ ((\text{mdc}(a, b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0)) \wedge |a - b| < v_0 \}$
 ou seja, que
 $((\text{mdc}(a, b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0) \wedge (a \neq b) \wedge |a - b| = v_0 \wedge (a < b))$
 $\Rightarrow (((\text{mdc}(a, (b - a)) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge (b - a) > 0)) \wedge |a - (b - a)| < v_0)$
- (b) $\{ (\text{mdc}(a, b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0) \wedge (a \neq b) \wedge |a - b| = v_0 \wedge (a \geq b) \}$
 $a = a - b;$
 $\{ ((\text{mdc}(a, b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0)) \wedge |a - b| < v_0 \}$
 ou seja, que
 $((\text{mdc}(a, b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge a > 0 \wedge b > 0) \wedge (a \neq b) \wedge |a - b| = v_0 \wedge (a \geq b))$
 $\Rightarrow (((\text{mdc}((a - b), b) = \text{mdc}(a_0, b_0) \wedge (a - b) > 0 \wedge b > 0)) \wedge |(a - b) - b| < v_0)$

5.4 Multiplicação por incrementos

O seguinte algoritmo calcula o produto de dois números inteiros (não negativos) por sucessivos incrementos.

```

m = 0;
i = 0;
while (i < x)
  { j=0;
    while (j < y)
      { j=j+1; m=m+1 };
    i=i+1}

```

A especificação deste algoritmo já foi apresentada acima:

Pré-condição: $x = x_0 \geq 0 \wedge y = y_0 \geq 0$

Pós-condição: $m = x_0 * y_0$

Para anotarmos convenientemente este programa precisamos definir os invariantes dos dois ciclos:

- O ciclo mais interior faz tantos incrementos quanto o valor da variável y , acabando por adicionar à variável m o valor de y .
- O ciclo mais exterior é executado tantas vezes quanto o valor da variável x , acabando por repetir a adição de y a m , x vezes.

Importante será garantir que o valor das variáveis x e y não é alterado. Vamos então usar os seguintes invariantes/variantes:

1. Para o ciclo exterior

$$I_1 \doteq x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y$$

$$V_1 \doteq x - i$$

2. Para o ciclo interior

$$I_1 \doteq x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j$$

$$V_1 \doteq y - j$$

Vejamos então como resulta anotarmos o algoritmo acima com os predicados acima. Começemos por apresentar os sítios onde as anotações serão feitas.

```

{ }
  m = 0;
  i = 0;
  { }
  while (i < x)
    { }
    j = 0;
    { }
    while (j < y)
      { }
      j = j + 1; m = m + 1
      i = i + 1
    { }
  { }

```

Podemos então colocar a pré e pós condições no início e fim, os invariantes e variantes junto às condições dos ciclos.

```

{ x = x_0 ≥ 0 ∧ y = y_0 ≥ 0 }
  m = 0;
  i = 0;
  { }
  while (i < x)
    { x = x_0 ∧ y = y_0 ∧ i ≤ x ∧ m = i * y } [x - i]
    j = 0;
    { }
    while (j < y)
      { x = x_0 ∧ y = y_0 ∧ i ≤ x ∧ j ≤ y ∧ m = i * y + j } [y - j]
      j = j + 1; m = m + 1
      i = i + 1
  { m = x_0 * y_0 }

```

As restantes (duas) anotações devem reflectir o efeito das atribuições que as precedem. O programa completamente anotado é:

```

{ x = x0 ≥ 0 ∧ y = y0 ≥ 0 }
  m = 0;
  i = 0;
  { x = x0 ≥ 0 ∧ y = y0 ≥ 0 ∧ m = 0 ∧ i = 0 }
  while (i < x)
    { x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ m = i * y }[x - i]
    j=0;
    { x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ m = i * y ∧ j = 0 ∧ i < x }
    while (j < y)
      { x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ j ≤ y ∧ m = i * y + j }[y - j]
      j=j+1; m=m+1
      i=i+1
  { m = x0 * y0 }

```

Vejam os então as condições de verificação geradas por este programa anotado.

1. $(x = x_0 \geq 0 \wedge y = y_0 \geq 0)$
 $\Rightarrow (x = x_0 \geq 0 \wedge y = y_0 \geq 0 \wedge 0 = 0 \wedge 0 = 0)$
2. $(x = x_0 \geq 0 \wedge y = y_0 \geq 0 \wedge m = 0 \wedge i = 0)$
 $\Rightarrow (x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y)$
3. $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y \wedge i < x)$
 $\Rightarrow (x - i > 0)$
4. $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y \wedge i \geq x)$
 $\Rightarrow (m = x_0 * y_0)$
5. juntamente com as condições de verificação associadas ao seguinte programa anotado

```

{ x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ m = i * y ∧ i < x ∧ x - i = i0 }
  j=0;
  { x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ m = i * y ∧ i < x ∧ x - i = i0 ∧ j = 0 }
  while (j < y)
    { x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ j ≤ y ∧ m = i * y + j }[y - j]
    j=j+1; m=m+1
    i=i+1
  { x = x0 ∧ y = y0 ∧ i ≤ x ∧ m = i * y ∧ x - i < i0 }

```

Que correspondem a

- (a) $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y \wedge i < x \wedge x - i = i_0)$
 $\Rightarrow (x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y \wedge i < x \wedge x - i = i_0 \wedge 0 = 0)$
- (b) $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge m = i * y \wedge i < x \wedge x - i = i_0 \wedge j = 0)$
 $\Rightarrow (x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j)$

- (c) $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j \wedge j < y)$
 $\Rightarrow (y - j > 0)$
- (d) $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j \wedge j \geq y)$
 $\Rightarrow (x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge (i + 1) \leq x \wedge m = (i + 1) * y \wedge x - (i + 1) < i_0)$
- (e) E ainda às condições de verificação do programa anotado

$$\{x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j \wedge j < y \wedge y - j = j_0\}$$

$$j=j+1; m=m+1$$

$$\{x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j \wedge y - j < j_0\}$$

que é apenas

- i. $(x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j \leq y \wedge m = i * y + j \wedge j < y \wedge y - j = j_0)$
 $\Rightarrow (x = x_0 \wedge y = y_0 \wedge i \leq x \wedge j + 1 \leq y \wedge m + 1 = i * y + j + 1 \wedge y - (j + 1) < j_0)$

Exercício 1 Considere o seguinte código que calcula o menor valor de um dado vector.

```
m = A[0];
i = 1;
while (i < n) {
  if (m > A[i]) {
    m = A[i]; i = i+1;
  }
  else i = i+1;
```

De forma a provar a correcção face à seguinte especificação

Pré-condição: $n > 0$

Pós-condição: $\forall 0 \leq p < n. m \leq A[p]$

1. Anote o programa convenientemente.
2. Determine as condições de verificação associadas.
3. Mostre a validade dessas condições.

Exercício 2 Considere o seguinte programa que calcula os n primeiros factoriais.

```
i = 0;
f[0] = 1;
while (i < n) {
  i = i+1; f[i] = i * f[i-1];
```

De forma a provar a correcção face à seguinte especificação

Pré-condição: $n = n_0 \geq 0$

Pós-condição: $\forall 0 \leq p \leq n_0. f[p] = p!$

1. Anote o programa convenientemente.

2. Determine as condições de verificação associadas.
3. Mostre a validade dessas condições.

Exercício 3 Considere o seguinte programa que calcula o produto de dois números usando apenas incrementos.

```
s = 0;
i = 1;
while (i <= x) {
  j = 1;
  while (j <= y) {
    s = s+1;
    j = j+1;
  }
  i = i+1;
}
```

De forma a provar a correcção face à seguinte especificação

Pré-condição: $x > 0 \wedge y > 0$

Pós-condição: $s = x * y$

1. Anote o programa convenientemente.
2. Determine as condições de verificação associadas.
3. Mostre a validade dessas condições.

6 Construção

Nesta secção vamos usar os conceitos expostos atrás, não para provar a correcção de um dado programa, mas como guia na escrita de programas que satisfaçam uma dada especificação.

6.1 Multiplicação inteira

Relembremos o programa analisado no Exemplo 10.

Pré-condição: $x = x_0 \wedge y = y_0 \geq 0$

Pós-condição: $m = x_0 * y_0$

Para a mesma especificação, vamos tentar obter um programa mais eficiente, que por cada iteração do ciclo, em vez de decrescer y apenas uma unidade, o vai dividir por 2. Note-se que, tanto a divisão (inteira) por 2 como a multiplicação por 2 são operações muito eficientes e que correspondem a um deslocamento (*shift*) dos *bits* do número. Em **C**, isto pode ser feito com as operações $>>1$ (a divisão inteira por 2) e $<<1$ (a multiplicação por 2).

Pretendemos então completar o programa abaixo (i.e., determinar $s1$, $S2$ e $S3$) de forma a que ele satisfaça a especificação apresentada nesse exemplo.

```

S1;
while (y>0)
  if (y % 2 == 1) {
    S2;
    y = y>>1; // o que é equivalente a y=(y-1)/2
  } else {
    S3;
    y = y>>1; // o que é equivalente a y = y/2
  }

```

Uma vez que este programa partilha com o que foi apresentado, a especificação e a condição do ciclo, podemos tentar usar como variante e invariantes versões próximas das que foram usadas atrás. Usaremos então os seguintes

$$\begin{aligned}
 I &\doteq x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 \\
 V &\doteq y
 \end{aligned}$$

Anotemos então o programa com os predicados acima.

```

{ x = x_0 \wedge y = y_0 \geq 0 }
S1;
{ x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 }
while (y>0)
  { x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 }[y]
  if (y % 2 == 1) {
    S2;
    y = y>>1; // o que é equivalente a y=(y-1)/2
  } else {
    S3;
    y = y>>1; // o que é equivalente a y = y/2
  }
{ m = x_0 * y_0 }

```

As condições de verificação associadas a este programa anotado são:

1. $(x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 \wedge y > 0) \Rightarrow (y > 0)$
2. $(x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 \wedge y \leq 0) \Rightarrow (m = x_0 * y_0)$
3. as condições de verificação associadas ao programa

$$\begin{aligned}
 &\{ x = x_0 \wedge y = y_0 \geq 0 \} \\
 &\quad S1; \\
 &\{ x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 \}
 \end{aligned}$$

Uma forma expedita de garantir tal é atribuir 0 à variável m .

4. as condições de verificação associadas ao programa

$$\begin{aligned} & \{ x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 \wedge y > 0 \wedge y \% 2 == 1 \wedge y = y_0 \} \\ & \text{S2} \\ & \{ x * (y - 1) / 2 + m = x_0 * y_0 \wedge (y - 1) / 2 \geq 0 \wedge (y - 1) / 2 < y_0 \} \end{aligned}$$

Para descobrirmos o comando S2, podemos apresentar a primeira parte da pré condição de uma outra forma:

$$\begin{aligned} x * y + m &= x_0 * y_0 \\ \Leftrightarrow x * (y - 1 + 1) + m &= x_0 * y_0 \\ \Leftrightarrow x * (y - 1) + x + m &= x_0 * y_0 \\ \Leftrightarrow (2 * x) * (y - 1) / 2 + (x + m) &= x_0 * y_0 \end{aligned}$$

Justificando que o comando S2 corresponda a $m=m+x; x=x<<1$.

5. as condições de verificação associadas ao programa

$$\begin{aligned} & \{ x * y + m = x_0 * y_0 \wedge y \geq 0 \wedge y > 0 \wedge y \% 2 != 1 \wedge y = y_0 \} \\ & \text{S3} \\ & \{ x * y / 2 + m = x_0 * y_0 \wedge y / 2 \geq 0 \wedge y / 2 < y_0 \} \end{aligned}$$

De igual forma, podemos apresentar a primeira componente da pré condição de forma a descobrirmos S3.

$$\begin{aligned} x * y + m &= x_0 * y_0 \\ \Leftrightarrow (2 * x) * y / 2 + m &= x_0 * y_0 \end{aligned}$$

Justificando que o comando S3 corresponda a $x=x<<1$.

O programa resultante é então:

```
m = 0;
while (y>0)
  if (y % 2 == 1) {
    m = m + x;
    x = x<<1;
    y = y>>1; // o que é equivalente a y=(y-1)/2
  } else {
    x = x<<1;
    y = y>>1; // o que é equivalente a y = y/2
  }
```

6.2 Valor de um polinómio num ponto

Um polinómio pode ser representado por um vector em que na posição i se guarda o coeficiente de grau i .

Nesta representação, o cálculo do valor de um dado polinómio (de grau n) num ponto pode ser especificado por:

Pré-condição: $(n = n_0 \geq 0) \wedge (x = x_0) \wedge (\forall_{0 \leq j \leq n_0} p[j] = p_j)$

Pós-condição: $(\forall_{0 \leq j \leq n_0} p[j] = p_j) \wedge (r = \sum_{j=0}^{n_0} p_j * x_0^j)$

Uma forma de cumprir esta especificação é através de um ciclo que vai somando os valores dos vários monómios. Teremos então:

```
i=0; r=0;
while (i<=n) {
  r = r + p[i] * x^i;
  i = i+1
}
```

Exercício 4 A prova da correcção deste programa face à especificação apresentada pode ser feita à custa dos seguintes:

$$I \doteq (\forall_{0 \leq j \leq n_0} p[j] = p_j) \wedge (n = n_0) \wedge (r = \sum_{j=0}^i p_j * x_0^j) \wedge (i \leq n + 1)$$

$$V \doteq n - i + 1$$

Anote o programa acima convenientemente, e calcule as condições de verificação associadas.

O programa acima é pouco eficiente pois refaz muitos cálculos: em cada iteração é calculada uma potência de x que não será usada para calcular a próxima potência. Podemos contornar este problema apresentando a seguinte variação (em que cada iteração actualiza o valor da potência de x necessária).

```
i=0; r=0; px = 1
while (i<=n) {
  r = r + p[i] * px;
  px = px * x;
  i = i+1
}
```

Exercício 5 Prove a correcção deste programa face à especificação apresentada. Para isso determine o invariante e o variante do ciclo, anote o programa convenientemente, e calcule as condições de verificação associadas.

Uma outra optimização que se pode fazer sobre o programa original resulta da seguinte manipulação da pós condição:

$$\begin{aligned} r &= \sum_{j=0}^{n_0} p_j * x_0^j \\ &= p_0 + x_0 * p_1 + x_0^2 * p_2 + x_0^3 * p_3 + \dots + x_0^{n_0} * p_{n_0} \\ &= p_0 + x_0 * (p_1 + x_0 * p_2 + x_0^2 * p_3 + \dots + x_0^{n_0} * p_{n_0-1}) \\ &= p_0 + x_0 * (p_1 + x_0 * (p_2 + x_0 * p_3 + \dots + x_0^{n_0} * p_{n_0-2})) \\ &= p_0 + x_0 * (p_1 + x_0 * (p_2 + x_0 * (p_3 + \dots + x_0^{n_0} * p_{n_0-3}))) \\ &= \dots \end{aligned}$$

e que motiva o seguinte invariante

$$I \doteq (\forall_{0 \leq j \leq n_0} p[j] = p_j) \wedge (n = n_0) \wedge (r = \sum_{j=i+1}^n p_j * x_0^{j-(i+1)}) \wedge (i \leq n + 1)$$

O programa em causa continuará a percorrer o vector (desta vez do fim para o início) e guardando em r o somatório intermédio. Teremos por isso o seguinte esqueleto.

```

{ (n = n0 ≥ 0) ∧ (x = x0) ∧ (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) }
  S1
  { P }
  while c
    { (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) ∧ (n = n0) ∧ (r = ∑j=i+1n pj * x0j-(i+1)) ∧ (i ≥ -1) }[]
      S2
      i=i-1
    { (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) ∧ (r = ∑j=0n0 pj * x0j) }

```

O predicado P , a ser estabelecido após o comando **S1**, deve garantir que o invariante seja válido antes da primeira iteração do ciclo. Uma forma expedita de o fazer é transformar o domínio de quantificação do somatório em vazio, sendo por isso o valor de r 0. A condição c deve permitir que todos os coeficientes do polinómio sejam usados (incluindo a posição 0).

Estas observações permitem-nos apresentar uma versão mais detalhada do programa:

```

{ (n = n0 ≥ 0) ∧ (x = x0) ∧ (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) }
  r=0; i=n;
  { (n = n0 ≥ 0) ∧ (x = x0) ∧ (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) ∧ (r = 0) ∧ (i = n) }
  while (i >= 0)
    { (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) ∧ (n = n0) ∧ (r = ∑j=i+1n pj * x0j-(i+1)) ∧ (i ≥ -1) }[i + 1]
      S2
      i=i-1
    { (∀0 ≤ j ≤ n0 p[j] = pj) ∧ (r = ∑j=0n0 pj * x0j) }

```

Das condições de verificação associadas a este programa anotado (cuja escrita se deixa como exercício), vejamos a parte que diz respeito ao comando **S2**:

```

{ (r = ∑j=i+1n pj * x0j-(i+1)) ∧ (i ≥ -1) ∧ (i ≥ 0) ∧ (v0 = i + 1) }
  S2
  { (r = ∑j=(i-1)+1n pj * x0j-((i-1)+1)) ∧ (i - 1 ≥ -1) ∧ (v0 < (i - 1) + 1) }

```

Note-se que (por razões de espaço) retirámos dos predicados a parte que dizia respeito à preservação dos valores do vector e por isso devemos manter essa preocupação.

A pós condição acima ainda pode ser simplificada:

```

{ (r = ∑j=i+1n pj * x0j-(i+1)) }
  S2
  { (r = ∑j=in pj * x0j-i) }

```

Vejamos então como rescrever esta pós-condição:

$$\begin{aligned}
r &= \sum_{j=i}^n p_j * x_0^{j-i} \\
&= p_i * x_0^{i-i} + \sum_{j=i+1}^n p_j * x_0^{j-i} \\
&= p_i * x_0^0 + x_0 * \sum_{j=i+1}^n p_j * x_0^{j-i-1} \\
&= p_i + x_0 * \sum_{j=i+1}^n p_j * x_0^{j-(i+1)}
\end{aligned}$$

E por isso o comando S2 em causa não é mais do que $r = p[i] + x * r$.
O programa completo é então:

```
r=0; i=n;
while (i>=0) {
  r = p[i] + x*r;
  i= i-1;
}
```

6.3 Divisão inteira

Um algoritmo naïve de cálculo da divisão inteira de dois números positivos consiste em sucessivamente subtrair o divisor ao dividendo. O resultado da divisão é o número de vezes que esta subtracção pode ser feita.

A especificação de tal programa já foi vista nos exemplo 5 da página 4.

O programa seguinte coloca em q e r respectivamente, o quociente e o resto da divisão inteira dos valores iniciais de x por y .

```
q = 0; r = x;
while (r >= y) {
  q = q+1;
  r = r-y;
}
```

A especificação apresentada no exemplo 5 é:

Pré-condição: $(x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0)$
Pós-condição: $(0 \leq r < y_0) \wedge (q * y_0 + r = x_0)$

A prova da correcção pode ser feita usando os seguintes:

$$I \doteq (q * y_0 + r = x_0) \wedge (0 < y = y_0) \wedge (0 \leq r)$$

$$V \doteq r$$

Podemos anotar o programa usando os predicados acima.

```
{ (x = x_0 ≥ 0) ∧ (y = y_0 > 0) }
q = 0; r = x;
{ (x = x_0 ≥ 0) ∧ (y = y_0 > 0) ∧ (q = 0) ∧ (r = x) }
while (r >= y)
  { (q * y_0 + r = x_0) ∧ (0 < y = y_0) ∧ (0 ≤ r) }[r]
  q = q+1; r = r-y
{ (0 ≤ r < y_0) ∧ (q * y_0 + r = x_0) }
```

Exercício 6 Determine as condições de verificação associadas a este programa anotado e mostre a sua validade.

O programa apresentado acima vai iterar tantas vezes quanto o resultado da divisão inteira (isto porque cada iteração do ciclo acrescenta uma unidade ao resultado q). Uma forma de tornar este algoritmo mais eficiente será, em cada iteração do ciclo, acrescentar ao resultado q uma quantidade maior (e conseqüentemente, retirar de r uma quantidade maior). Note-se que, de acordo com o invariante usado, sempre que se adiciona i a q deve-se retirar $i*y$ a r .

A otimização que vamos apresentar de seguida, tenta, em cada iteração retirar a r um *grande* múltiplo de y . Para isso vamos acrescentar uma primeira etapa em que calcularemos um múltiplo de y para subtrair a r .

```

{ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) }
S1
{ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) ∧ (m = i * y0) }
q = 0; r = x;
{ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) ∧ (m = i * y0) ∧ (q = 0) ∧ (r = x) }
while (r >= y)
    { (q * y0 + r = x0) ∧ (0 ≤ y = y0) ∧ (0 ≤ r) ∧ (m = i * y0) }[r]
S2
{ (0 ≤ r < y0) ∧ (q * y0 + r = x0) }

```

Começamos então por determinar o programa **S1**. Este deve determinar um múltiplo de y , sem modificar os valores das variáveis x e y . Se tentarmos obter este múltiplo por sucessivas adições de y , vamos incorporar neste primeiro passo, todo o cálculo necessário. Alternativamente podemos ir obtendo este múltiplo, multiplicando-o por alguma quantidade (relembremos que a multiplicação por 2 é uma operação tão ou mais simples do que a adição). Teremos então.

```

{ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) }
S1.1
{ ??? ∧ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) }
while (C1)
    { (m = y0 * i) ∧ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) }[?]
    m=m >> 1 // que e equivalente a m=m*2
    i=i >> 1 // que e equivalente a i=i*2
{ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) ∧ (m = y0 * i) }

```

De forma a conseguirmos estabelecer a validade do invariante temos que colocar em m um múltiplo de y (e em i a respectiva multiplicidade).

Quanto à condição **C1**, e como queremos um múltiplo de y que se possa subtrair a x deveremos garantir que esse múltiplo não exceda x .

Teremos então:

```

{ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) }
  m = y; i = 1;
  { (m = y) ∧ (i = 1) ∧ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) }
  while (m < x)
    { (m = y0 * i) ∧ (m > 0) ∧ (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) } [x - m]
    m = m >> 1 // que e equivalente a m = m * 2
    i = i >> 1 // que e equivalente a i = i * 2
  { (x = x0 ≥ 0) ∧ (y = y0 > 0) ∧ (m > 0) ∧ (m = y0 * i) }

```

As condições de verificações associadas a este programa anotado são:

1. $((x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0))$
 $\Rightarrow ((y = y) \wedge (1 = 1) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0))$
2. $((m = y) \wedge (i = 1) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0))$
 $\Rightarrow ((m = y_0 * i) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (m > 0) \wedge (y = y_0 > 0))$
3. $((m = y_0 * i) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0) \wedge (m > 0) \wedge (m < x))$
 $\Rightarrow (x - m > 0)$
4. $((m = y_0 * i) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0) \wedge (m > 0) \wedge (m \geq x))$
 $\Rightarrow ((x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0) \wedge (m = y_0 * i))$
5. $((m = y_0 * i) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0) \wedge (m < x) \wedge (m > 0) \wedge (x - m = v_0))$
 $\Rightarrow ((m * 2 = y_0 * (i * 2)) \wedge (x = x_0 \geq 0) \wedge (y = y_0 > 0) \wedge (m > 0) \wedge (x - m * 2 < v_0))$

Exercício 7 Relembre o algoritmo apresentado na secção 5.2 para calcular a potência positiva de um número. Tal como foi feito acima, use as anotações para obter uma versão mais eficiente, que em vez de subtrair um elemento a b em cada iteração, divide o seu valor por 2.

References

- [1] Edsger W. Dijkstra. *A Discipline of Programming*. Prentice-Hall, 1976.
- [2] Mike Gordon. Specification and verification i. Apontamentos de um curso.
- [3] C. A. R. Hoare. An axiomatic basis for computer programming. *Commun. ACM*, 12(10):576–580, 1969.
- [4] C. B. Jones. The early search for tractable ways of reasoning about programs. *IEEE Annals of the History of Computing*, 25(2), 2003.